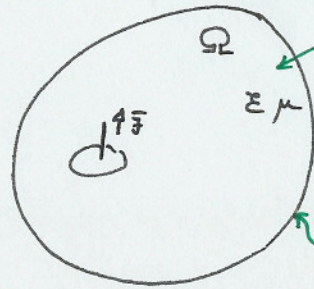


Atkennaszámítás alapok - Maxwell-egyenletek alapja'w.

Legyen a vizsgált tartomány homogén, ϵ és μ állandó, $\vec{J}$ pedig ismert. Ekkor:

$$\begin{cases} \text{rot } \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} & (1) \\ \text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} & (2) \\ \text{div } \vec{B} = 0 & (3) \\ \text{div } \vec{D} = \rho & (4) \\ \vec{B} = \mu \vec{H} \quad \text{és} \quad \vec{D} = \epsilon \vec{E} & (5) \end{cases}$$



pl. egy antenna, melynek árama ismert, s körülötte levegő van, μ_0 és ϵ_0 .

végtelen mérete lévő perem, amely elhanyagolható

A folytonosság egyenlet: $\text{div rot } \vec{H} = \text{div } \vec{J} + \frac{\partial}{\partial t} \text{div } \vec{D}$ alapja'w (1) divergenziája)

$$0 = \text{div } \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

azaz az áram- és töltéssűrűség nem független egymástól.

(3) alapja'w $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$, hiszen $\text{div } \vec{B} = \text{div rot } \vec{A} \equiv 0$. $\vec{A}$ - mágneses vektorpotenciál

(2) -be: $\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial}{\partial t} \text{rot } \vec{A} = - \text{rot } \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$

$\text{rot } (\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}) = 0$, ahonnan $\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = - \text{grad } \varphi$, azaz

$\vec{E} = - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \text{grad } \varphi$, mivel $\text{div grad } \varphi \equiv \Delta \varphi$, φ - elektromos skalárpotenciál.

(5) felhasználásával (1) a következő:

$\text{rot } \frac{1}{\mu} \vec{B} = \vec{J} + \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$, azaz:

$\text{rot } \frac{1}{\mu} \text{rot } \vec{A} = \vec{J} - \epsilon \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \epsilon \text{grad } \frac{\partial \varphi}{\partial t}$ / μ (mert konstans)

$$\text{rot rot } \bar{A} = \mu \bar{J} - \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \bar{A}}{\partial t^2} - \mu \varepsilon \text{grad} \frac{\partial \varphi}{\partial t}$$

$$\text{rot rot } \bar{A} = \text{grad div } \bar{A} - \Delta \bar{A}$$

$$-\Delta \bar{A} + \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \bar{A}}{\partial t^2} + \text{grad div } \bar{A} = \mu \bar{J} - \text{grad} \left(\mu \varepsilon \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right)$$

$$\text{Lorentz-mérték: } \text{div } \bar{A} = -\mu \varepsilon \frac{\partial \varphi}{\partial t}$$

a vektorpotenciál rotációjára mellett a divergenciát mindig rögzíteni kell!

$$\Delta \bar{A} - \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \bar{A}}{\partial t^2} = -\mu \bar{J} \quad \text{Inhomogén hullámegyenlet.}$$

Ennek megoldása megoldható $\bar{A}$ -t, $\text{div } \bar{A}$ segítségével φ egy konstansból eltekintve meghatározható, s így minden térjellelés számítható.

Specializáció (ami sokszor előfordul) a gerjesztés sinuszos, s ekkor komplex számításai mindenestül használhatók:

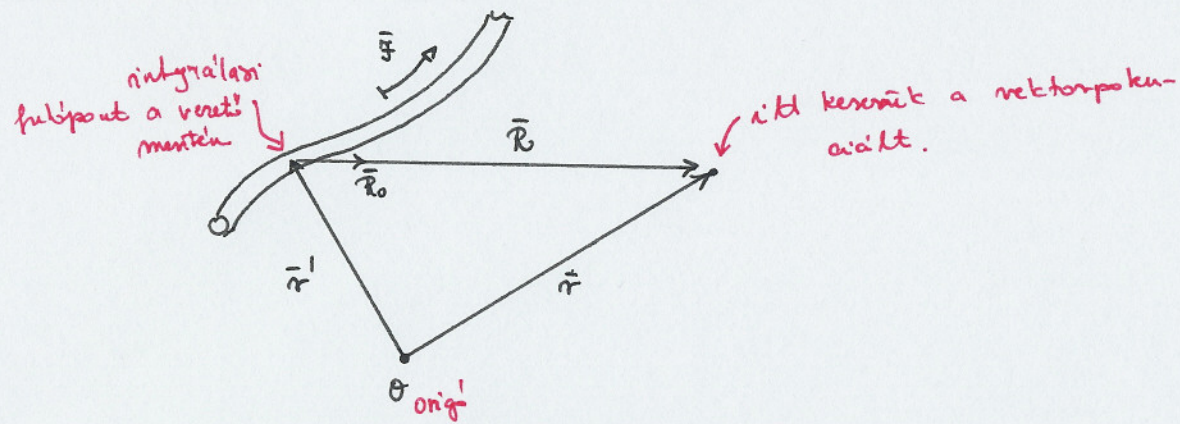
$$\Delta \bar{A} + \omega^2 \mu \varepsilon \bar{A} = -\mu \bar{J} \quad \text{Inhomogén Helmholtz-egyenlet.}$$

Fontos! A fenti levezetés csak akkor igaz, ha a tér köze homogén. Egyéb esetben máris minden fogunk eljárni.

Retardált potenciálok:

Ha a keret kitöltő közeg homogén (pl. antenna területez mőködésakor), akkor az inhomogén hullámegyenlet megoldása a következő:

$$\bar{A}(\bar{r}, t) = \frac{\mu}{4\pi} \int_{\Omega} \frac{1}{R} \bar{J}(\bar{r}', t - \frac{R}{v}) d\Omega'$$



$$\bar{r} = \bar{r}' + \bar{R} \rightarrow \bar{R} = \bar{r} - \bar{r}'$$
$$R = |\bar{R}|$$

$$v = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon'}}$$

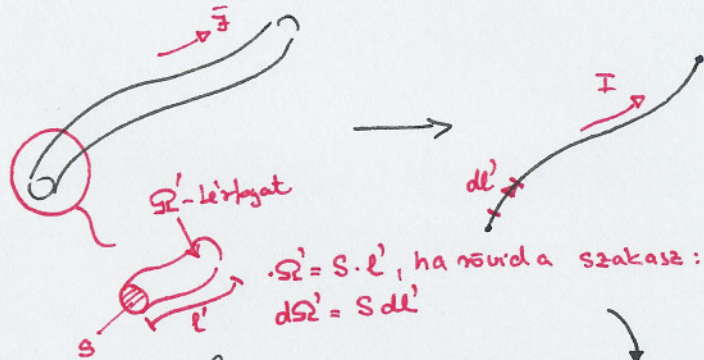
Itt R/v az az időtartam, amely alatt a v sebességgel terjedő elektromágneses hullám a forrástól ($\bar{r}'$) megérkezik az R távolságot a kérdéses $\bar{r}$ pontig. Ennek csak magyarázatuk van jelenleg.

Itt t időpillanatban nem a t időpillanatbeli gerjesztést kell használni, hanem egy korábbi $t - R/v$ időpillanatbelit. Emiatt hívjuk ezt $\bar{A}$ -t retardált, azaz késleltetett potenciálnak.

(4-re hasonlít hullámegyenlet, és hasonló alakú potenciál tartozik, de az itt érintkezés, nem is foglalkozunk vele)

4.2 általánosított Biot-Savart - formula.

Számítkozzunk huzaltekndékra:



$\Omega' = S \cdot l'$, ha rövid a szakasz:
 $d\Omega' = S dl'$

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu}{4\pi} \int_{\Omega} \frac{1}{R} \vec{J}(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) d\Omega' = \frac{\mu}{4\pi} \int_l \frac{1}{R} \underbrace{\vec{J}(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) S}_{I(\vec{r}', t - \frac{R}{v})} d\vec{l}' \Rightarrow$$

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu}{4\pi} \int_l \frac{1}{R} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) d\vec{l}'$$

Ebből $\vec{H} = \frac{1}{\mu} \text{rot} \vec{A}$ szintet kapjuk a mágneses térre:

$$\vec{H} = \frac{1}{4\pi} \int_l \underbrace{\text{rot} \left[\frac{1}{R} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \right]}_{\varphi} \underbrace{d\vec{l}'}_{\vec{r}}$$

$$\text{rot} \varphi \vec{r} = \varphi \text{rot} \vec{r} + \text{grad} \varphi \times \vec{r} = \text{grad} \varphi \times \vec{r} \quad \text{ítl.}$$

$$\text{rot} \vec{r} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ dx & dy & dz \end{vmatrix} = \vec{0}, \text{ mert } d\vec{l} \text{ konstans vektor, és csak } R \text{ függ a koordinátáktól}$$

Az integrandusz:

$$\text{rot} \left[\frac{1}{R} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \right] d\vec{l}' = \left[\text{grad} \frac{1}{R} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \right] \times d\vec{l}' = \frac{\partial}{\partial R} \left[\frac{1}{R} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \right] \underbrace{\vec{R}_0 \times d\vec{l}'}_{-d\vec{l}' \times \vec{R}_0}$$

$$\frac{\partial}{\partial R} \left[\frac{1}{R} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \right] = -\frac{1}{R^2} I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) - \frac{1}{R} \frac{\partial I(\vec{r}', t - \frac{R}{v})}{\partial t} \frac{1}{v}$$

$$\vec{H}(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi} \int_l I(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \frac{d\vec{l}' \times \vec{R}_0}{R^2} + \frac{1}{4\pi v} \int_l \frac{\partial I(\vec{r}', t - \frac{R}{v})}{\partial t} \frac{d\vec{l}' \times \vec{R}_0}{R}$$

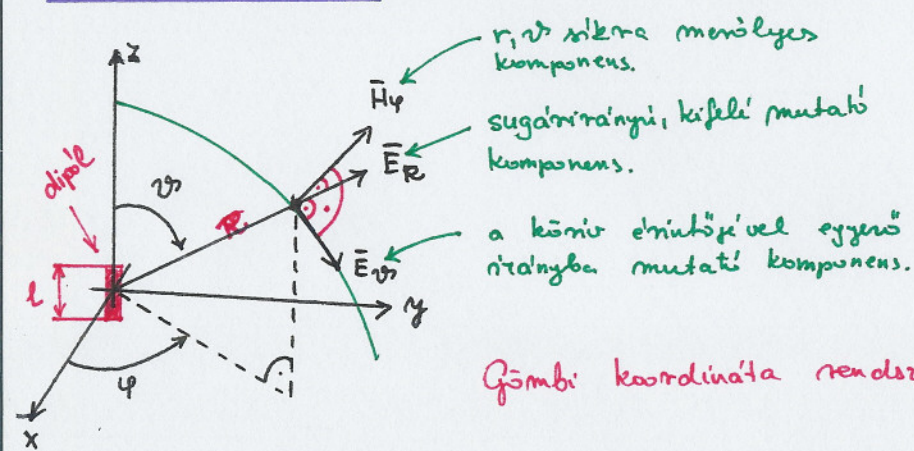
közelitri komponens

távolitri komponens.

A második tag az áram idő szerinti deriváltjával arányos, sőt a távolsággal fordítottan arányos. Ez sokkal lassabban tart nulla-hoz, mint az első tag, ami R^2 -tel fordítottan arányos. Ez az elnevezését oka: közeli tér, távoli tér.

További konklúzió: a második tag a deriválttal arányos!
előírt magyságu mágneses teret annál kisebb árammal tudunk előállítani,
minél nagyobb az áram frekvenciája

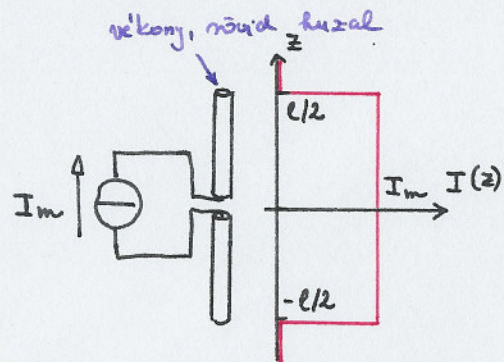
A Hertz-dipólus (a legegyszerűbb antenna).



Látni fogjuk, hogy a mágneses térerősség egyetlen komponenssel bír, míg az elektromos térerősség kettővel.

Ezek egymásra ortogonálisak.

Árameloszlás a Hertz-dipólus mentén:



- a Hertz-dipólus árama konstans: $I(z) = I_m$, ha $|z| \leq l/2$ (ábra)
- ez csak akkor lehetséges, pontosabban, ez csak akkor jó közelítés, ha az antenna nagyon rövid a hullámhosszhoz képest: $l \ll \lambda$. A dipól átmérőjét elhanyagoljuk!
- később hosszabb antennaival is foglalkozunk! a Hertz-dipólus egy fontos építőelem.

(egy adott t időpillanatban)
(itt $t=0$)

Az áram szinuszosan változik: $\tilde{I}(t) = I_m \cos \omega t$. Legyen a fázisa 0° , ami nem számít, de egyszerűbb.
(az áram tehát szinuszosan változik az időben, de a dipól mentén konstans!)

Az áram komplex pillanatértéke: $\tilde{I}(t) = I_m e^{j\omega t}$; azaz: $i(t) = \text{Re} \{ \tilde{I}(t) \} = \text{Re} \{ I_m e^{j\omega t} \}$ / $i(z,t) = i(t)/$

A továbbiakban komplex értékekkel számolunk!

Induljunk ki az általánosított Biot-Savart-törvényből:

$$\vec{H}(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi} \int_L i(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \frac{d\vec{L}' \times \vec{R}_0}{R^2} + \frac{1}{4\pi v} \int_L \frac{\partial i(\vec{r}', t - \frac{R}{v})}{\partial t} \frac{d\vec{L}' \times \vec{R}_0}{R}$$

Ha a dipól növekszik akkor az integranduszok konstansok: $\int_L d\vec{L}' = \vec{L}$, így

$$\vec{H}(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi} i(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) \frac{\vec{L} \times \vec{R}_0}{R^2} + \frac{1}{4\pi v} \frac{\partial i(\vec{r}', t - \frac{R}{v})}{\partial t} \frac{\vec{L} \times \vec{R}_0}{R}$$

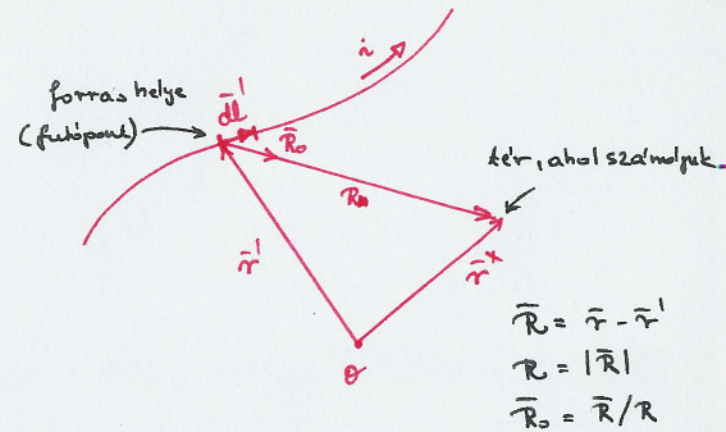
Az $\vec{L}$ vektor a dipól tengelyében van, pozitív z irányba mutat: $\vec{L} = I \vec{e}_z$

Vegyük most figyelembe, hogy $i(\vec{r}, t) = i(t) = I_m \cos \omega t$, így:

$$i(\vec{r}', t - \frac{R}{v}) = I_m \cos \omega(t - \frac{R}{v}) = \text{Re} \left\{ I_m e^{j\omega(t - \frac{R}{v})} \right\}, \text{ azaz:}$$

$$\begin{aligned} \vec{H}(\vec{r}, t) &= \text{Re} \left\{ \frac{1}{4\pi} I_m e^{j\omega(t - \frac{R}{v})} \frac{\vec{L} \times \vec{R}_0}{R^2} + \frac{1}{4\pi v} \overset{\text{deriválás!}}{j\omega I_m e^{j\omega(t - \frac{R}{v})}} \frac{\vec{L} \times \vec{R}_0}{R} \right\} = \\ &= \text{Re} \left\{ \underbrace{\left[\frac{1}{4\pi} I_m e^{-j\omega \frac{R}{v}} \frac{\vec{L} \times \vec{R}_0}{R^2} + \frac{1}{4\pi v} j\omega I_m e^{-j\omega \frac{R}{v}} \frac{\vec{L} \times \vec{R}_0}{R} \right]}_{\vec{H}(\vec{r}) \text{ komplex értéke}} e^{j\omega t} \right\} = \text{Re} \left\{ \vec{H}(\vec{r}) e^{j\omega t} \right\} \end{aligned}$$

Úteltérünk a $\vec{H}(\vec{r}, t)$ jelölésről a $\vec{H}(\vec{r})$ komplex értékre, mert $e^{j\omega t}$ minden tagban benne lesz.
 ↑ jelölésről - a vektorra utal, de a komplexus is szokás,
 mert a komplex egyébként jelöléssel eltekinthetünk!



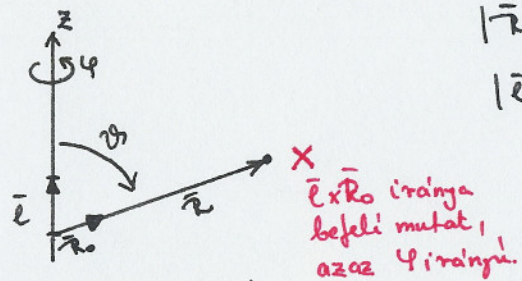
← i nem függ $\vec{r}'$ -től, hiszen csak $i(t)$ kell.

$$\vec{H}(\vec{r}) = \frac{I_m}{4\pi} e^{-j\omega \frac{R}{v}} \frac{\vec{l} \times \vec{R}_0}{R^2} + \frac{j\omega I_m}{4\pi v} e^{-j\omega \frac{R}{v}} \frac{\vec{l} \times \vec{R}_0}{R} =$$

$$= \underbrace{\frac{I_m}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{vR} \right)}_{\text{skalár}} e^{-j\omega \frac{R}{v}} \underbrace{(\vec{l} \times \vec{R}_0)}_{\text{vektor}}$$

← ez tehát komplex értékek!

Hova irányul az $\vec{l} \times \vec{R}_0$ vektor?

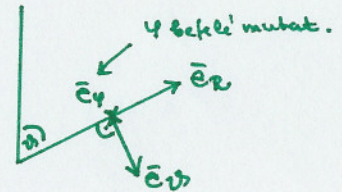


forgásszimmetrikus!

$$|\vec{R}_0| = 1$$

$$|\vec{l}| = l$$

$$\vec{l} \times \vec{R}_0 = l \sin \theta$$



$\vec{l} \times \vec{R}_0$ tehát ϕ irányba mutat, azaz sem sugárirányú, sem θ irányú komponense nincs!

$$\vec{H}_R(R, \theta) = 0$$

$$\vec{H}_\theta(R, \theta) = 0$$

$$\vec{H}_\phi(R, \theta) = \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{vR} \right) \sin \theta e^{-j\omega \frac{R}{v}}$$

közelési komponens.
távolítási komponens.

JH $\vec{H}_R(R, \theta)$ van, s nem $\vec{H}_R(R, \theta, \phi)$, mert forgásszimmetrikus, s nem függ semmi ϕ -től!

Platímeznek még az elektromos térerősség komponenseit:

$$\text{rot } \vec{H} = j\omega \epsilon \vec{E} \rightarrow \vec{E} = \frac{1}{j\omega \epsilon} \text{rot } \vec{H} \text{ alapja'ul.}$$

Rotációs képzés gömbi koordináta-rendszerben: (csak H_φ komponens van)

$$(\text{rot } \vec{H})_R = \frac{1}{R \sin \vartheta} \left[\frac{\partial}{\partial \vartheta} (\sin \vartheta \bar{H}_\varphi) - \cancel{\frac{\partial H_\vartheta}{\partial \varphi}} \right] = \frac{1}{R \sin \vartheta} \left[\cos \vartheta H_\varphi + \sin \vartheta \frac{\partial H_\varphi}{\partial \vartheta} \right]$$

$$H_\vartheta = 0 \quad H_R = 0$$

$$(\text{rot } \vec{H})_\vartheta = \frac{1}{R} \left[\cancel{\frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial H_R}{\partial \varphi}} - \frac{\partial}{\partial R} (R H_\varphi) \right] = \frac{1}{R} \left[-H_\varphi - R \frac{\partial H_\varphi}{\partial R} \right]$$

$$(\text{rot } \vec{H})_\varphi = \frac{1}{R} \left[\cancel{\frac{\partial}{\partial R} (R H_\vartheta)} - \cancel{\frac{\partial H_R}{\partial \vartheta}} \right] = \emptyset$$

← nincsen látható, hogy $\vec{E}$ -nek csak két komponense van, $E_\varphi = \emptyset$.

$$\frac{\partial H_\varphi}{\partial \vartheta} = \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{Rv} \right) \cos \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}$$

$$\hookrightarrow (\text{rot } \vec{H})_R = \frac{1}{R \sin \vartheta} \cdot \cos \vartheta \underbrace{\frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{Rv} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}}_{H_\varphi} + \frac{1}{R} \underbrace{\frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{Rv} \right) \cos \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}}_{\partial H_\varphi / \partial \vartheta} =$$

$$= \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{2}{R^3} + \frac{j2\omega}{R^2 v} \right) \cos \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}$$

$$\frac{\partial H_\varphi}{\partial R} = \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{-2}{R^3} - \frac{j\omega}{R^2 v} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} - \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{Rv} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} \cdot j\omega \frac{1}{v}$$

$$\hookrightarrow (\text{rot } \vec{H})_\vartheta = - \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^3} + \frac{j\omega}{R^2 v} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} + \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{2}{R^3} + \frac{j\omega}{R^2 v} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} + \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{Rv} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} \frac{j\omega}{v}$$

$$= \frac{I_m l}{4\pi} \left(\frac{1}{R^3} + \frac{j\omega}{R^2 v} - \frac{\omega^2}{Rv^2} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}$$

Végül:

$$E_R(R, \vartheta) = \frac{I_m l}{4\pi E} \left(\frac{2}{j\omega R^3} + \frac{2}{R^2 v} \right) \cos \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}$$

↑ még közelebbi k. ↑ közelési k.

$$E_\vartheta(R, \vartheta) = \frac{I_m l}{4\pi E} \left(\frac{1}{j\omega R^3} + \frac{1}{R^2 v} + \frac{j\omega}{R v^2} \right) \sin \vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}$$

↑ távolési k.

$$E_\varphi(R, \vartheta) = 0.$$

$\vec{E}$ -nek tehát valóban nincs φ irányú komponense, $\vec{H}$ -nak viszont csak az ϑ ir. van.

$\vec{E} \perp \vec{H}.$

Távolési komponens: $\frac{1}{R}$ szerint a leglassabban csökken, ha R nő - sugárújs szempontjából ez fontos!

Közelési komponens: $\frac{1}{R^2}$ szerint gyorsabban hűnik el, az $\frac{1}{R^3}$ pedig még gyorsabban - antenna közelében dominál!

$\frac{1}{R^2}$ - indukciós komponens	}	csak meddő teljesítményt hoznak létre az antenna környezetében.
$\frac{1}{R^3}$ - statikus komponens, egyenánnyal csak ez dominál		

Utlakítottuk a három nullától különböző komponenset:

$$\begin{aligned} \bullet \quad \underline{H_y(R, \vartheta)} &= \frac{I_m L}{4\pi} \left(\frac{1}{R^2} + \frac{j\omega}{Rv} \right) \sin\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = \frac{I_m L}{4\pi} \frac{j\omega}{v} \left(\frac{1}{R} - j \frac{v}{R^2 \omega} \right) \sin\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} \\ &= \frac{I_m L}{4\pi} j \frac{2\pi f}{v} \left(\frac{1}{R} - j \frac{v}{R^2 \omega} \right) \sin\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = \underline{j \frac{I_m L}{2\lambda} \left(\frac{1}{R} - j \frac{1}{\beta R^2} \right) \sin\vartheta e^{-j\beta R}} \end{aligned}$$

$v = f \cdot \lambda$
 $\beta = \frac{\omega}{v}$

$$\begin{aligned} \bullet \quad \underline{E_R(R, \vartheta)} &= \frac{I_m L}{4\pi \epsilon} \left(\frac{2}{j\omega R^3} + \frac{2}{R^2 v} \right) \cos\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = j \frac{I_m L}{2\pi \epsilon} \frac{1}{v} \left(-\frac{j}{R^2} - \frac{1}{R^3 \frac{\omega}{v}} \right) \cos\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} \cdot \frac{\frac{\omega}{v}}{\frac{\omega}{v}} = \\ &= j \frac{I_m L}{2\pi \epsilon} \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} \cdot \frac{2\pi f}{v} \left(-\frac{j}{R^2 \frac{\omega}{v}} - \frac{1}{R^3 \left(\frac{\omega}{v}\right)^2} \right) \cos\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = \underline{j \frac{120\pi I_m L}{\lambda} \left(-\frac{j}{\beta R^2} - \frac{1}{\beta^2 R^3} \right) \cos\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}}} \end{aligned}$$

$v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon \mu}}$
 $\sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} = 120\pi$

$$\begin{aligned} \bullet \quad \underline{E_\vartheta(R, \vartheta)} &= \frac{I_m L}{4\pi \epsilon} \left(\frac{1}{j\omega R^3} + \frac{1}{R^2 v} + \frac{j\omega}{Rv^2} \right) \sin\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = j \frac{I_m L}{4\pi \epsilon} \frac{\omega}{v^2} \left(\frac{1}{R} - \frac{j}{R^2 \frac{\omega}{v}} - \frac{1}{R^3 \frac{\omega^2}{v^2}} \right) \sin\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = \\ &= j \frac{I_m L}{4\pi \epsilon} \frac{2\pi f}{v} \sqrt{\epsilon \mu} \left(\frac{1}{R} - \frac{j}{R^2 \frac{\omega}{v}} - \frac{1}{R^3 \frac{\omega^2}{v^2}} \right) \sin\vartheta e^{-j\omega \frac{R}{v}} = \underline{j \frac{60\pi I_m L}{\lambda} \left(\frac{1}{R} - \frac{j}{\beta R^2} - \frac{1}{\beta^2 R^3} \right) \sin\vartheta e^{-j\beta R}} \end{aligned}$$

Ez a három eredmény az eredetiben sokszor előfordul, ezért vezetjük le!

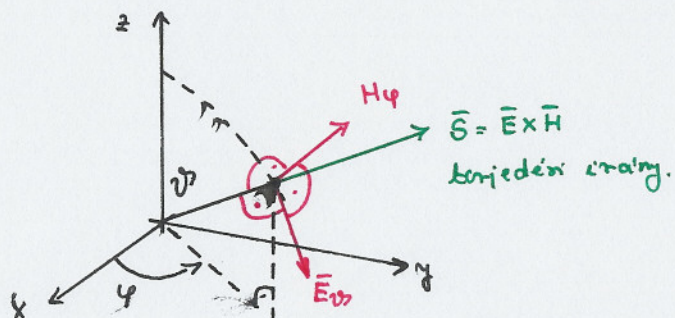
Ez tehát a dipólantenna teljes tere.

Távolról: $R \rightarrow \infty$

$$H_\varphi(R, \vartheta) = j \frac{I_m l}{2Z} \frac{1}{R} \sin \vartheta e^{-j\beta R}$$

$$E_R(R, \vartheta) = 0$$

$$E_\vartheta(R, \vartheta) = j \frac{60\pi I_m l}{Z} \frac{1}{R} \sin \vartheta e^{-j\beta R}$$



Mit $1/R^2$ és $1/R^3$ típusú tagokat elhagyhat, ha $R \rightarrow \infty$.
 Tényleg, hogy ezek közhullámot nem képeznek le,
 ugyanakkor nem elégítik ki a Maxwell-egyenleteket, így
 nem valósdi tér, közelebb!
 H_φ és E_ϑ azonos fázisban vannak a j szorzó miatt, így
 a Poynting-vektor valóban, valóban teljesítmény áramlik.

$$\frac{E_\vartheta}{H_\varphi} = 120\pi = Z_0$$

a szabadter hellymellennállója
 jön ki a helytől függetlenül.

A dipólusból keltő távolra is lehet E_ϑ és H_φ a két nullától különböző komponens, melyek
 egymásra mindig merőlegesek, s irányuk megegyezik a Poynting-vektor, azaz a terjedési irány.

Mi ez a keltő távolra?

$$H_\varphi \text{-ből: } \frac{1}{R} > \frac{1}{\beta R^2}$$

$$E_\vartheta \text{-ből: } \frac{1}{R} > \frac{1}{\beta R^2}$$

(távol és közeli komponensek)

$$\Downarrow$$

$R > \frac{1}{\beta}$	$R > \frac{v}{\omega}$	$R > \frac{\lambda}{2\pi}$
-----------------------	------------------------	----------------------------

A Poynting vektor: csak radiális komponense van (l. első oldal abra) [$\sin 90^\circ = 1$]

$$\underline{S_R(R, \vartheta)} = \frac{1}{2} E_\vartheta(R, \vartheta) \cdot H_\varphi^*(R, \vartheta) = \frac{1}{2} \cdot \underbrace{j \frac{60\pi I_m l}{\lambda} \frac{1}{R} \sin\vartheta e^{-j\beta R}}_{E_\vartheta} \cdot \underbrace{(-j) \frac{I_m l}{2\lambda} \frac{1}{R} \sin\vartheta e^{+j\beta R}}_{H_\varphi^*} =$$

$$= \frac{30\pi I_m^2 l^2}{2\lambda^2} \frac{1}{R^2} \sin^2\vartheta = \underline{15\pi \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2 \frac{\sin^2\vartheta}{R^2}} \in \mathbb{R}.$$

A kisugárzott teljesítmény: mivel $S \in \mathbb{R}$, ezért csak valós teljesítmény van a kábeltörésben.

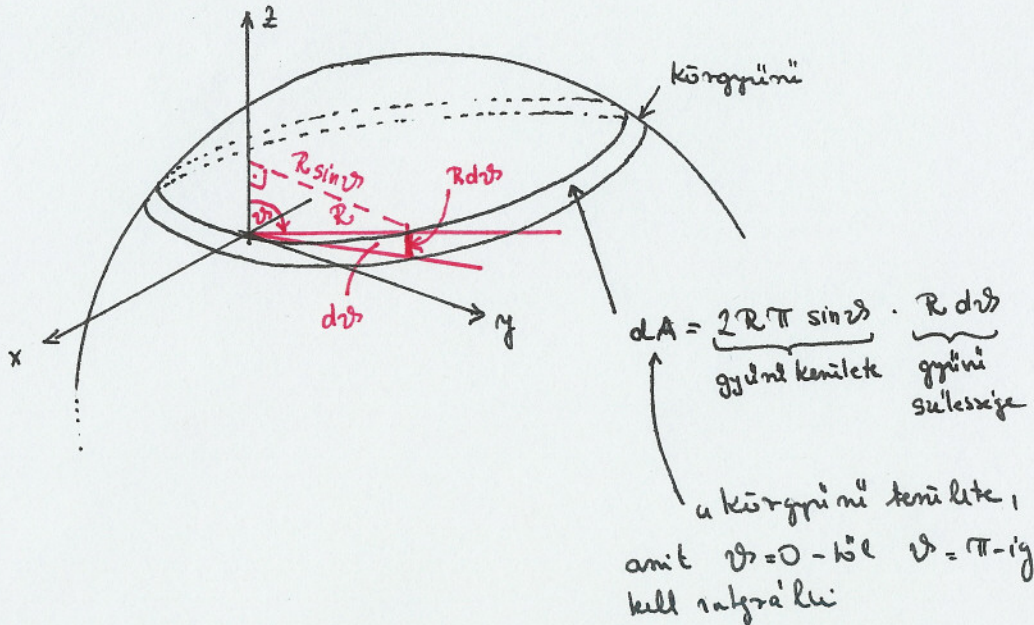
$$\underline{P} = \oint_S \mathbf{S} \cdot d\mathbf{A} = \int_0^\pi S_R(R, \vartheta) 2\pi R^2 \sin\vartheta d\vartheta = 2\pi R^2 15\pi \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2 \frac{1}{R^2} \underbrace{\int_0^\pi \sin^2\vartheta \sin\vartheta d\vartheta}_{4/3} = \underline{40\pi^2 \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2}$$

$A \leftarrow$ gömbfelület

Sugárzási ellenállás: $P = \frac{1}{2} R_s I_m^2$ (csúscsérték)

$$\boxed{R_s = 80\pi^2 \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2}$$

ez pontosan a bemeneti impedancia valós része.



Kérdés:

$S_R(R, \vartheta)$ maximuma $\vartheta = 90^\circ$ -nál van: $S_{\max} = 15\pi \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2 \frac{1}{R^2}$

$S_0 = \frac{P}{4\pi R^2} = \frac{40\pi^2 \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2}{4\pi R^2}$

G = $\frac{S_{\max}}{S_0} = \frac{15\pi \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2 \frac{1}{R^2}}{40\pi^2 \left(\frac{l}{\lambda}\right)^2 I_m^2} 4\pi R^2 = \underline{\underline{1.5}}$

Iránykarakterisztika:

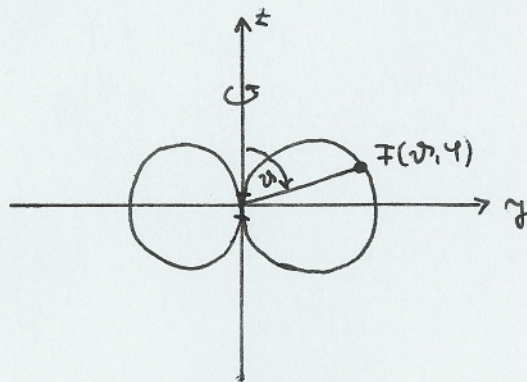
$G(\vartheta, \varphi)$ = $\frac{S_R(R, \vartheta)}{S_{\max}(R, \vartheta)} = \underline{\underline{\sin^2 \vartheta}}$

- teljesítményszint karakterisztika

- feszültség irányszint karakterisztika (amplitúdó)

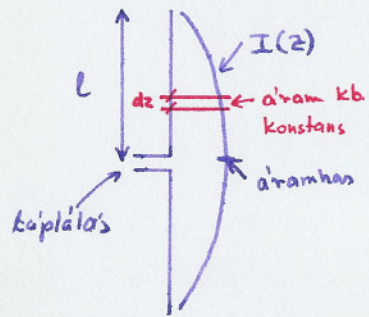
$F(\vartheta, \varphi)$ = $\sqrt{G(\vartheta, \varphi)} = \underline{\underline{|\sin \vartheta|}}$

↑ ugyanazt jelenti $E_\vartheta / \max E_\vartheta$ -ből is.



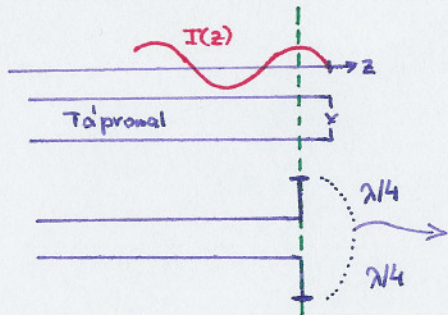
forgásszimmetrikus, toroid alakú.
környagárzó

Lineáris antennák térféltérjének számítása:



- az antenna felbontható N db rövid- és hosszúsági dipólra, melyek árama ismert kell lenjen.
- egy adott pontban az egyes dipólok hatásait összegezzük, integráljuk
- szűk esetben az árameloszlást sinuszosnak tekinthetjük fel, ami azonban közelítés, az egyenlő árameloszlás numerikusan számítható, amivel foglalkozni fogunk (ha tehát az árameloszlás ismert, ez a superpozíció alapú számítási pontosság)
- erre számítógépes programok vannak, de az analitikus formula levezetésével nem foglalkozunk, a végeredményt készítjük. Ez nemcsak dipólusra igaz!

A sinuszos közelítés oka:



$$I(z) = I_m \sin \beta (l - |z|)$$

$$\beta = 2\pi/\lambda - \text{fázistényező}$$

A sinuszos közelítés a távolteremre jó közelítés, de a bemeneti impedancia számítására nem alkalmas, nem általánosan alkalmas. Az antennák kölcsönhatásának számítása is pontosabb modellt kíván.