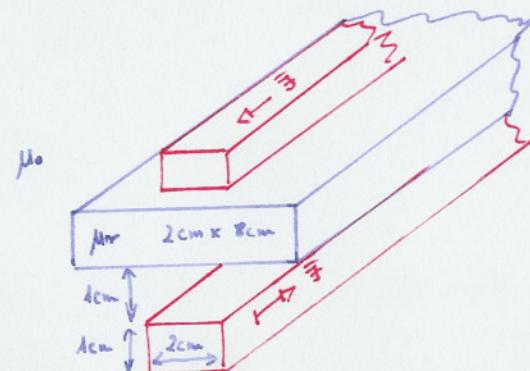
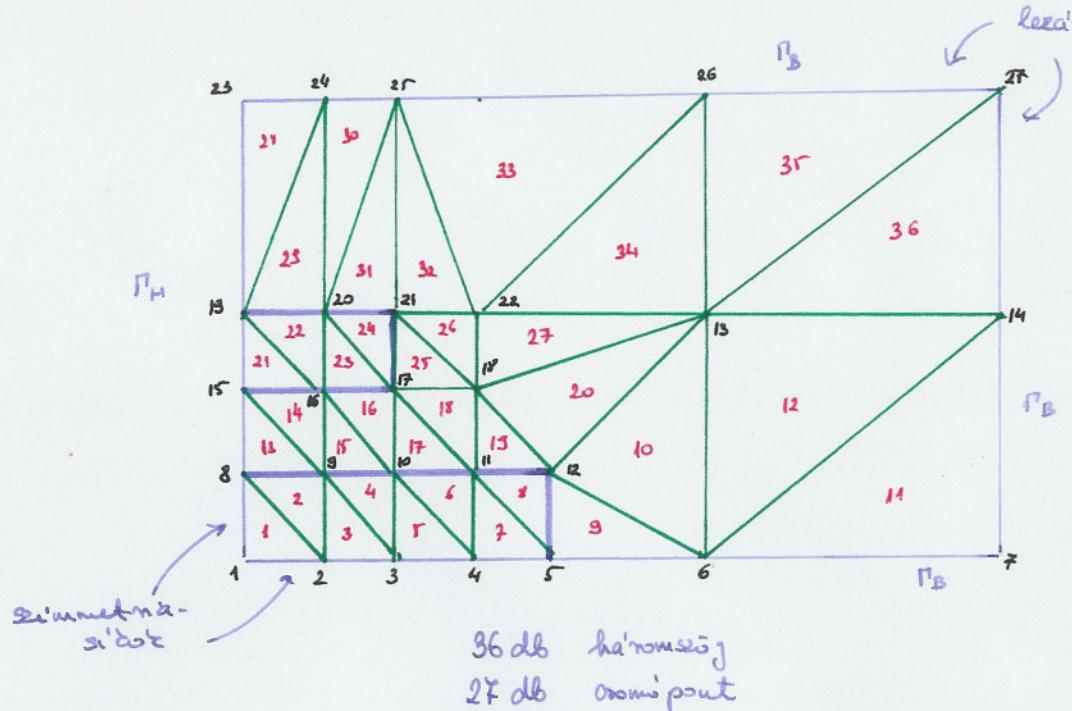


## Kétdimenziós illusztratív példa



Két alakzattal átfűrt, véglegesen hosszúvá lebontották közötti eggyel minden felületet. Nézd el a kialakulás műveit.



Connect: megadjuk, h. hogy háromszög mely csomópontokat tartalmazza, sorszámokkal lokalisan összetartva párosul

Nodes: megadjuk az egyes csomópontok koordinátáit

Dirichlet: a Dirichlet - perem feltételek csomópontjai

Neumann: a Neumann - perem feltételek csomópontjai

↑  
Ezek megegyeznek a. fajlban.

A megoldandó PDE-és peremfeltételek:

$$\operatorname{rot} \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} = \bar{f}$$

$$\bar{n} \times \bar{A} = \bar{\phi} \quad \Gamma_B$$

$$\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{n} = \bar{\phi} \quad \Gamma_H$$

A feladat egy statisztikai áramok mágneses tere feladat, mert  $\bar{H} = \bar{f}$ ,  $\operatorname{div} \bar{B} = 0$ ,  $\bar{B} = \mu \bar{H}$  egyszerűsítő feltétel a mágneses vektorpotenciál levezetési (1. műlt előadás anyaga)

A milyenkor maradék elosztottsága:

$$\int_{\Omega} \bar{W} \cdot \operatorname{rot} \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} d\Omega + \int_{\Gamma_H} \bar{W} \cdot \left( \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{n} \right) d\Gamma - \int_{\Omega} \bar{W} \cdot \bar{f} d\Omega = \phi \quad \bar{W} \text{ egy tetszőleges milyen}$$

Sem a PDE-t, sem a peremfeltéleket nem tudjuk tökéletes pontossággal kezelni, de a fenti milyenkor maradékot nincs.

$$\bar{n} \times \bar{W} = \phi \quad \text{a } \Gamma_B \text{ peremen, ennek teljesülési kritérium.}$$

A gyenge alak előállítása: (az osz. általánosítás növe)

azmosság:  $\operatorname{div}(\bar{u} \times \bar{v}) = \bar{v} \cdot \operatorname{rot} \bar{u} - \bar{u} \cdot \operatorname{rot} \bar{v}$

↓

$$\bar{v} \cdot \operatorname{rot} \bar{u} = \bar{u} \cdot \operatorname{rot} \bar{v} + \operatorname{div}(\bar{u} \times \bar{v})$$

$\bar{u} \cdot \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A}$

$$\underbrace{\bar{v} \cdot \operatorname{rot} \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A}}_{\bar{u}} = \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{v} \cdot \operatorname{rot} \bar{A} + \operatorname{div}\left(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{v}\right)$$

$$\int \underbrace{\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{v} \cdot \operatorname{rot} \bar{A}}_{\Omega} d\Omega + \underbrace{\int \left(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{v}\right) \cdot \bar{v} d\Omega}_{\Gamma_H} + \int \bar{v} \cdot \left(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{u}\right) d\Omega - \int \bar{v} \cdot \bar{f} d\Omega = \phi$$

$$1) \left(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{v}\right) \cdot \bar{v} = \left(\bar{v} \times \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A}\right) \cdot \bar{v} = -\bar{v} \cdot \left(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{v}\right)$$

azaz a  $\Gamma_H$  peremen pont körül felületi integrált.

$$2) \left(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} \times \bar{v}\right) \cdot \bar{u} = (\bar{v} \times \bar{u}) \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A} = \phi \quad \text{a } \Gamma_B \text{ peremen, mert } \bar{u} \times \bar{v} = \bar{0} \text{ feltehető.}$$

$\oint_{\partial\Omega} +$  gyenge alak:

$$\int \underbrace{\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{v} \cdot \operatorname{rot} \bar{A}}_{\Omega} d\Omega = \int \bar{v} \cdot \bar{f} d\Omega \quad \begin{array}{l} \text{a statikusnak minősülő által leltető mágneses tér} \\ \text{ez a gyenge alak rendkívül oldható my.} \end{array}$$

Nincs jö? a  $\operatorname{rot} \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{A}$  keltő deriváltat tartalmaz, míg az  $\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \bar{v} \cdot \operatorname{rot} \bar{A}$  két egymás deriváltja, azaz a deriváltok formára erőkemelhető.

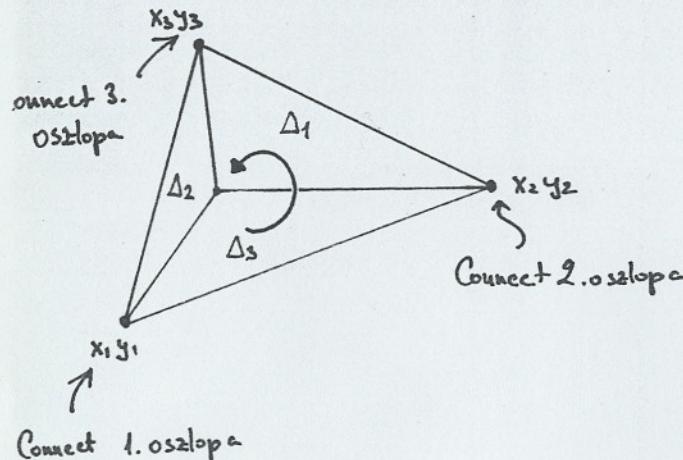
A háromszög területe:

$$\Delta = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} 1 & x & y \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x & y \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix}$$

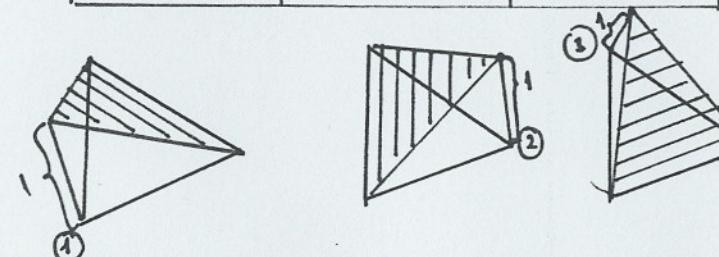
$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x & y \end{vmatrix}$$



Jt N félöli a működési terület (a körülkeresett W volt!)

Az  $N_1, N_2, N_3$  függvényei:  $N_i = N_i(x, y)$ ,  $i=1,2,3$ .

$N_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}$	$N_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}$	$N_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta}$
---------------------------------	---------------------------------	---------------------------------



$N_i$  az i. orompoerben  $\perp$ , amit kettőben  $\emptyset$ , s közben lineárisan alakul.

$$\Delta_1 = \frac{1}{2} \left[ (x_2 y_3 - x_3 y_2) + x (y_2 - y_3) + y (x_3 - x_2) \right] \rightarrow \frac{\partial N_1}{\partial x} = \frac{1/2 (y_2 - y_3)}{\Delta} \quad \frac{\partial N_1}{\partial y} = \frac{1/2 (x_3 - x_2)}{\Delta}$$

$$\Delta_2 = \frac{1}{2} \left[ (x y_3 - y x_3) + x_1 (y - y_3) + y_1 (x_3 - x) \right] \rightarrow \frac{\partial N_2}{\partial x} = \frac{1/2 (y_3 - y_1)}{\Delta} \quad \frac{\partial N_2}{\partial y} = \frac{1/2 (x_1 - x)}{\Delta}$$

$$\Delta_3 = \frac{1}{2} \left[ (x_2 y - x y_2) + x_1 (y_2 - y) + y_1 (x - x_2) \right] \rightarrow \frac{\partial N_3}{\partial x} = \frac{1/2 (y_1 - y_2)}{\Delta} \quad \frac{\partial N_3}{\partial y} = \frac{1/2 (x_2 - x_1)}{\Delta}$$

Egy ismertet a háromszög felett értelmezett bármely függvényt alapján és deriváltjait.

Részletek:

$$\text{mot } \bar{A} = \begin{vmatrix} \hat{e}_x & \hat{e}_y & \hat{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & 0 \\ 0 & 0 & A \end{vmatrix} : \hat{e}_x \frac{\partial A}{\partial y} - \hat{e}_y \frac{\partial A}{\partial x}$$

$\bar{A}$ -nak ( $\bar{w}$ -nél is) csak 2 mályik komponense van.

$$\text{mot } \bar{w} \cdot \text{mot } \bar{A} = \underline{\frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial A}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial A}{\partial y}}$$

$$A \cong \bar{A}_D + \sum_i \bar{w}_i A_i ; \text{ itt: } A \in \tilde{A} = A_D + \sum_i w_i A_i$$

$$\int_{\Omega} \text{mot } \bar{w} \cdot \text{mot } \bar{A} d\Omega = \int_{\Omega} \bar{w} \cdot \bar{f} d\Omega \rightarrow \sum_i \frac{1}{\mu} \int_{\Omega_i} \text{mot } \bar{w}_j \cdot \text{mot } \bar{w}_i d\Omega_i A_i = \int_{\Omega} \bar{w}_j \cdot \bar{f} d\Omega$$

Ez az m. elemegységet. Ezt kell a programban implementálni.

További részletek l. programban.

$$\int_{\Omega} \bar{w}_j \cdot \bar{f} d\Omega = q \int_{\Omega} w_j d\Omega = f \cdot \frac{\Delta}{3}$$